

Chapitre 7 : Courbes paramétrées : Exercices

Exercice 1. Soient I un intervalle de \mathbb{R} et f, g des applications \mathcal{C}^1 sur I à valeurs dans \mathbb{R}^2 . Montrer que les applications suivantes sont \mathcal{C}^1 sur I et calculer leur dérivée :

$$\begin{aligned} f \cdot g &: I \rightarrow \mathbb{R} \\ \|f\| &: I \rightarrow \mathbb{R} \\ \det(f, g) &: I \rightarrow \mathbb{R} \end{aligned}$$

Exercice 2. Soit $t \rightarrow M(t)$ un mouvement tel que $t \rightarrow \|\overrightarrow{OM}(t)\|$ soit constant. Montrer que $\overrightarrow{OM}(t)$ et la vitesse sont orthogonaux.

Exercice 3. Si le mouvement $t \rightarrow M(t)$ est circulaire de centre O et d'accélération de centre O , montrer que le mouvement est uniforme.

Exercice 4. Étudier les courbes paramétrées $f = (x, y) : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ où x et y sont donnés en fonction du paramètre t par les formules suivantes :

$$1) \begin{cases} x(t) = \frac{1-t^2}{1+t^2} \\ y(t) = t \frac{1-t^2}{1+t^2} \end{cases} \quad 2) \begin{cases} x(t) = \frac{t}{1+t^4} \\ y(t) = \frac{t^3}{1+t^4} \end{cases} \quad 3) \begin{cases} x(t) = \frac{t}{1+t^3} \\ y(t) = \frac{t^2}{1+t^3} \end{cases} \quad 4) \begin{cases} x(t) = \sin 2t \\ y(t) = \tan 3t \end{cases}$$

Les trois premières ont un petit nom : 1) : Strophoïde droite, 2) : Lemniscate de Bernoulli, 3) : Folium de Descartes.

Exercice 5. Étudier les courbes paramétrées suivantes ainsi que leurs points multiples.

$$1) \begin{cases} x(t) = \frac{t^2 + t + 1}{t + 1} \\ y(t) = \frac{t^2 - 1}{2 - t} \end{cases} \quad 2) \begin{cases} x(t) = \frac{1}{\sin 2t} \\ y(t) = \frac{1}{\sin 3t} \end{cases}$$

Exercice 6. Étudier la courbe paramétrée suivante et former une équation cartésienne de son support.

$$\begin{cases} x(t) = t - t^3 \\ y(t) = t^2 - t^4 \end{cases}$$

Exercice 7. Déterminer les droites qui sont à la fois tangentes et normales à la courbe paramétrée suivante :

$$\begin{cases} x(t) = 3t^2 \\ y(t) = 2t^3 \end{cases}$$

Exercice 8. Soit \mathcal{C} un cercle de centre Ω et de rayon R . Soit A un point de \mathcal{C} fixé. Pour P un autre point de \mathcal{C} , on appelle M le point d'intersection de la droite perpendiculaire à (ΩP) en Ω et de (AP) . Quel est le lieu de M quand P parcourt \mathcal{C} privé de A ?

On prendra comme repère (A, \vec{i}, \vec{j}) de telle façon que Ω ait pour coordonnées $(-R, 0)$

Exercice 9. Soit \mathcal{C} un cercle de centre O et de rayon R . Soit A un point de \mathcal{C} fixé. Quand M décrit \mathcal{C} quel est le lieu de l'orthocentre H du triangle OAM ?

On prendra comme repère (O, \vec{i}, \vec{j}) de telle façon que A ait pour coordonnées $(R, 0)$

Exercice 10. Soit $t \rightarrow f(t) = (x(t), y(t))$ une courbe paramétrée régulière telle que en tout point de son support de paramètre t la tangente ait pour équation $(t^3 + 3t)x - 2y = t^3$. Donnez un paramétrage en coordonnées cartésiennes de la courbe paramétrée f et étudiez-la.

Exercice 11. Pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, étudier la courbe paramétrée définie par l'équation polaire : $r(\theta) = e^{\lambda\theta}$. Montrer aussi que l'angle entre $\overrightarrow{OM}(\theta)$ et la tangente au support en $M(\theta)$ ne dépend pas de θ .

Exercice 12. Étudier les courbes paramétrées définies par les équations polaires suivantes :

$$\begin{aligned}
 & 1. \ r(\theta) = \cos(3\theta) - 1 \quad 2. \ r(\theta) = 1 + 2 \cos 2\theta \\
 & 3. \ r(\theta) = \sin 2\theta + \sin \theta \quad 4. \ r(\theta) = \sin \frac{\theta}{3} \quad 5. \ r(\theta) = \frac{\tan \theta}{1 - \sin \theta} \\
 & 6. \ r(\theta) = \frac{1 + \sin \theta}{\sin \theta} \quad 7. \ r(\theta) = \frac{1}{e^\theta - 1}
 \end{aligned}$$

Exercice 13.

- 1) Étudier la courbe paramétrée d'équation polaire $r(\theta) = \frac{\cos 2\theta}{\sin \theta}$.
- 2) On note $F = (0, -1)$ et P un point de l'axe (Ox) autre que O . Montrer que les points M intersection du support de la courbe étudiée en 1) et de la droite (FP) vérifient : $PM = PO$.
- 3) En déduire un procédé de construction à la règle et au compas de la courbe étudiée.